

SISTEMAS LINEALES
EXAMEN DE FEBRERO 2010

1. Sea la señal $x[n] = e^{-a|n|}$, con a un número complejo.
- Asumiendo que $\Re\{a\} > 0$, calcule $y_1[n] = x[n] * x[n]$.
 - Asumiendo que $\Re\{a\} > 0$, calcule $y_2[n] = x[n-4] * x[n-4]$.
 - Para cualquier valor de a , calcule la transformada Z de $x[n]$.
 - Asumiendo que $\Re\{a\} > 0$, calcule la energía, potencia media y potencia instantánea de $x[n]$ en función de a .
 - Suponga un sistema LTI con respuesta al impulso $h[n] = x[n]$. Estudie su estabilidad y su causalidad. Calcule la respuesta al impulso del sistema inverso (para aquellos valores de a en que exista).

La señal puede escribirse de la siguiente forma:

$$x[n] = e^{-an}u[n] + e^{an}u[-n-1]$$

- (a) La convolución puede hacerse de dos formas: (1) en el dominio temporal y (2) en un dominio transformado, bien Fourier o bien Z .

La convolución temporal sería de la forma:

$$\begin{aligned} y_1[n] &= \sum_{k=-\infty}^{-1} e^{ak}x[n-k] + \sum_{k=0}^{\infty} e^{-ak}x[n-k] \\ &= \begin{cases} \sum_{k=-\infty}^n e^{ak}e^{-a(n-k)} + \sum_{k=n+1}^{-1} e^{ak}e^{a(n-k)} + \sum_{k=0}^{\infty} e^{-ak}e^{a(n-k)} & n < 0 \\ \sum_{k=-\infty}^{-1} e^{ak}e^{-a(n-k)} + \sum_{k=0}^n e^{-ak}e^{-a(n-k)} + \sum_{k=n+1}^{\infty} e^{-ak}e^{a(n-k)} & n \geq 0 \end{cases} \\ &= \begin{cases} \left(\frac{2}{1-e^{-2a}} - (n+1)\right)e^{an} & n < 0 \\ \left(\frac{2e^{-2a}}{1-e^{-2a}} + (n+1)\right)e^{-an} & n \geq 0 \end{cases} \\ &= \left(\frac{2e^{-2a}}{1-e^{-2a}} + (n+1)\right)e^{-an}u[n] + \left(\frac{2}{1-e^{-2a}} - (n+1)\right)e^{an}u[-n-1] \end{aligned}$$

Usando la transformada Z , la solución sería:

$$\begin{aligned} Y_1(Z) &= X(z)X(z) \\ &= \left(\frac{1}{1-e^{-a}z^{-1}} - \frac{1}{1-e^az^{-1}}\right)^2 \end{aligned}$$

con ROC $e^{-\Re\{a\}} < |z| < e^{\Re\{a\}}$. Al calcular la inversa, da la misma solución que la obtenida con la convolución temporal.

- (b) Aplicando propiedades:

$$y_2[n] = x[n-4] * x[n-4] = y_1[n-8]$$

(c) Hay que tener cuidado con las regiones de convergencia. Nótese que

$$|e^a| = e^{\Re\{a\}}.$$

De este modo, si $\Re\{a\} > 0$

$$X(z) = \frac{1}{1 - e^{-a}z^{-1}} - \frac{1}{1 - e^a z^{-1}}$$

con ROC $e^{-\Re\{a\}} < |z| < e^{\Re\{a\}}$. Por otro lado, nótese que si $\Re\{a\} \leq 0$ no va a existir región de convergencia, y por tanto no va a existir la transformada Z de la señal.

(d) Definimos la energía de la señal

$$\begin{aligned} E &= \sum_{n=-\infty}^{\infty} |x[n]|^2 \\ &= \sum_{n=-\infty}^{-1} |e^{an}|^2 + \sum_{n=0}^{\infty} |e^{-an}|^2 \\ &= \sum_{n=-\infty}^{-1} e^{2\Re\{a\}n} + \sum_{n=0}^{\infty} e^{-2\Re\{a\}n} \\ &= \frac{e^{2\Re\{a\}n}}{1 - e^{2\Re\{a\}n}} + \frac{1}{1 - e^{-2\Re\{a\}n}} \\ &= \frac{1 + e^{-2\Re\{a\}n}}{1 - e^{-2\Re\{a\}n}} \end{aligned}$$

La potencia instantánea será

$$p_i[n] = |x[n]|^2 = e^{2\Re\{a\}n}u[-n-1] + e^{-2\Re\{a\}n}u[n]$$

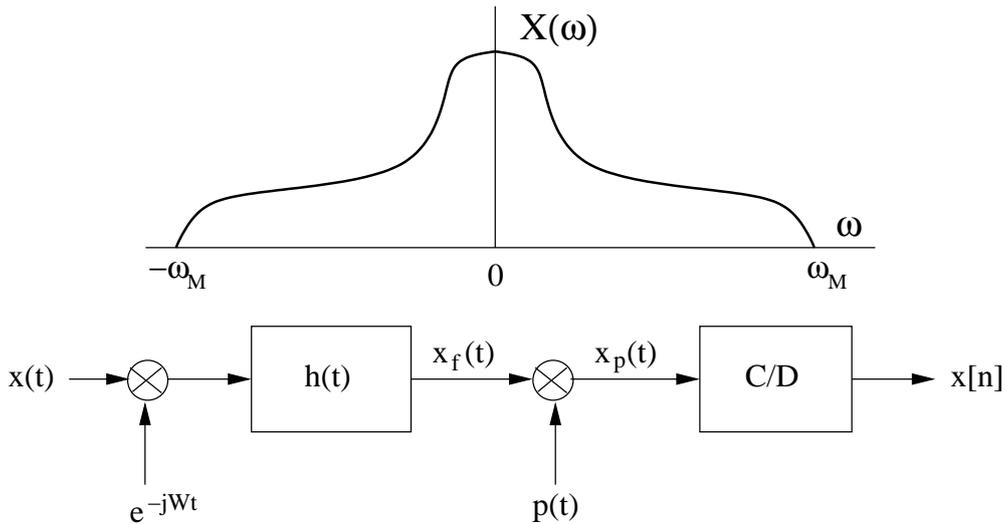
y la potencia media de la señal será $P_{av} = 0$.

(e) El sistema es estable y no causal. Se puede demostrar a partir de la respuesta al impulso o de su transformada Z. Su inversa será

$$\begin{aligned} H_i(z) &= \frac{1}{H(z)} \\ &= \frac{1 + z^{-2} - (e^{-a} + e^a)z^{-1}}{(e^{-a} - e^a)z^{-1}} \\ &= \frac{1}{e^{-a} - e^a} (z + z^{-1} - (e^{-a} + e^a)) \\ h_i[n] &= \frac{1}{e^{-a} - e^a} (\delta[n+1] + \delta[n-1] - (e^{-a} + e^a)\delta[n]) \end{aligned}$$

2. Sea una señal de audio $x(t)$, tal que su transformada de Fourier $X(\omega) = 0$ si $|\omega| > \omega_M$, con $\omega_M = 4\pi \cdot 10^4$, tal y como se muestra en la figura: Se asume que $X(\omega)$ es además real y par. Se pretende diseñar un sistema de comunicación móvil digital, para lo que va a ser necesario acondicionar la señal a los requerimientos del sistema, de acuerdo con el siguiente esquema:

- $W = 2\pi \cdot 3,4 \cdot 10^3$.
- $h(t)$ es un filtro pasabajo de ganancia 1 y frecuencia de corte $3,4kHz$.
- $p(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta(t - kT)$, con T el periodo de muestro que se corresponde con la frecuencia de Nyquist.



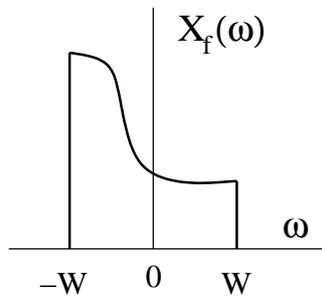
Se pide:

- (a) Dibuje la transformada de Fourier de las señales $x_p(t)$ y $x[n]$.
- (b) Proponga un esquema para recuperar una versión pasobajo de $x(t)$ a partir de $x[n]$. Represente el esquema en el dominio temporal.

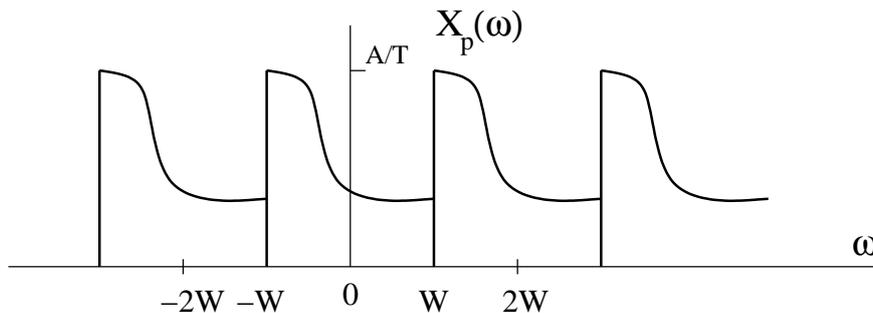
(a) Según el esquema propuesto, $X_f(\omega)$ es una versión desplazada y filtrada de $X(\omega)$:

$$X_f(\omega) = X(\omega + W)H(\omega)$$

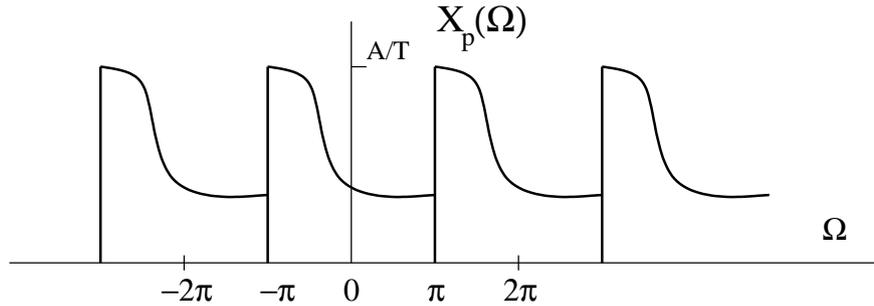
Asumiendo que la señal tiene una altura A , muestreamos la señal $x_f(t)$. la frecuencia de



Nyquist será el doble de la frecuencia máxima de la señal a muestrear, esto es $\omega_s = 2W$ (con $W = 2\pi \cdot 3,4 \cdot 10^3$). De este modo, la señal muestreada en el dominio de frecuencia de tiempo continuo queda:



con $T = (2\pi)/W$. y en frecuencia de tiempo discreto:



(b) Para recuperar la señal será necesario:

- Conversión de deltas discretas a continuas. ($x[n]$ a $x_p(t)$).
- Realizar un filtrado pasabajo con frecuencia de corte W y ganancia T , para recuperar así la señal $x_f(t)$.
- Desplazamiento en frecuencia para centrar la señal, $X_m(\omega) = X_f(\omega - W)$.
- Dado que la señal es real y par, la señal original cumple que $X(\omega) = X(-\omega)$. Sólo disponemos de una versión pasabajo de la mitad de la transformada de Fourier de la señal. Para recuperar la señal entera tendremos que abatir la TF:

$$X_{LP}(\omega) = X_m(\omega) + X_m(-\omega) = 2\text{Par}\{X_m(\omega)\}$$

En el dominio temporal esto es

$$x_{LP}(t) = x_m(t) + x_m(-t) = 2\text{Par}\{x_m(t)\}$$

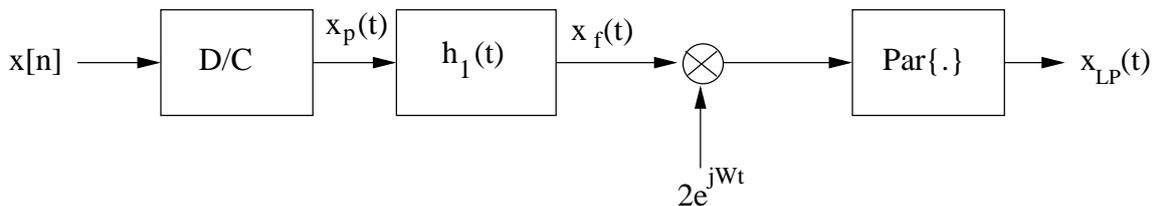
Alternativamente podría plantearse una solución del tipo

$$X_{LP}(\omega) = X_m(\omega) + X_m^*(-\omega)$$

En el dominio temporal esto es

$$x_{LP}(t) = x_m(t) + x_m^*(t) = 2\Re\{x_m(t)\}$$

El diagrama de bloques queda de la siguiente forma



siendo $h_1(t)$ un filtro pasabajo ideal con ganancia T y frecuencia de corte $\omega_c = W$.

3. Dada la señal $x(t) = u(t + 0.5) - u(t - 0.5)$ y la respuesta al impulso de un sistema LTI $h(t) = e^{j\omega_0 t}$

- Determine los valores de ω_0 que aseguren que $y(t) = 0$.
- Demuestre que para una señal $x(t)$ arbitraria la salida será siempre periódica (o nula). Calcule su periodo y su serie de Fourier.

- (a) La señal $x(t)$ es un pulso cuadrado de altura 1 que toma valores en $[-0.5, 0.5]$. La respuesta al sistema $h(t)$ es una autofunción de los sistemas LTI. Aplicando conmutatividad es fácil ver que

$$y(t) = x(t) * e^{j\omega_0 t} = X(\omega_0) e^{j\omega_0 t}$$

siendo $X(\omega_0)$ la transformada de Fourier de la señal evaluada en ω_0 . Esta TF puede obtenerse directamente de las tablas:

$$X(\omega) = \frac{2 \sin(\omega/2)}{\omega} = \text{sinc} \left(\frac{\omega}{2\pi} \right)$$

Por lo tanto

$$y(t) = \text{sinc} \left(\frac{\omega_0}{2\pi} \right) e^{j\omega_0 t}$$

Para que $y(t) = 0$, $X(\omega_0) = 0$. Esto se corresponde con los ceros de la sinc, es decir

$$\omega_0 = 2\pi k, \quad k = \pm 1, \pm 2, \dots$$

Nótese que $k \neq 0$, ya que en ese punto la sinc vale 1.

- (b) Como se ha visto en el apartado anterior, la salida del sistema va a ser

$$y(t) = X(\omega_0) e^{j\omega_0 t}$$

Si $X(\omega_0) \neq 0$, la señal de salida será una exponencial compleja, y por lo tanto periódica. Su serie de Fourier será la misma exponencial, con periodo $T = \frac{2\pi}{\omega_0}$ y coeficientes de la serie:

$$\begin{aligned} C_1 &= X(\omega_0) \\ C_k &= 0 \quad k \neq 1 \end{aligned}$$

4. En el siguiente problema se explorarán algunas propiedades de la transformada de Laplace. Supóngase que un sistema LTI causal viene descrito mediante una ecuación diferencial con coeficientes constantes de la forma:

$$\sum_{i=0}^N a_i \frac{d^i y(t)}{dt^i} = \sum_{i=0}^M b_i \frac{d^i x(t)}{dt^i}$$

donde a_i y b_i con coeficientes constantes.

- (a) Si la respuesta al impulso del sistema $h(t)$ es real, estudie qué propiedades han de tener los polos y los ceros de $H(s)$. (NOTA: tenga en cuenta que los polos y los ceros pueden ser complejos).
- (b) Encuentre una relación entre N y M si se cumple que $\lim_{s \rightarrow \infty} H(s) = 1$.
- (c) Encuentre alguna restricción a los coeficientes a_i y b_i si se cumple que $\lim_{s \rightarrow 0} H(s) = 1$.
- (d) Calcule la respuesta al impulso del sistema $h(t)$ teniendo en cuenta las siguientes propiedades:
- $h(t)$ es real y causal.
 - $\lim_{s \rightarrow \infty} H(s) = 2$.
 - $H(s)$ tiene dos ceros complejos.
 - Uno de los polos de $H(s)$ está en $s = 2 + j$.
 - Uno de los ceros de $H(s)$ está en $s = -1 - 0.5j$.

(a) Si $h(t)$ es real se cumple que

$$h(t) = h^*(t)$$

lo que en el dominio de Laplace se traduce en

$$H(s) = H^*(s^*).$$

Sabemos que la solución de una ecuación diferencial como la propuesta es de la forma

$$H(s) = K \frac{(s - c_1)(s - c_2) \cdots (s - c_M)}{(s - p_1)(s - p_2) \cdots (s - p_N)},$$

y por lo tanto

$$H^*(s^*) = K \frac{(s - c_1^*)(s - c_2^*) \cdots (s - c_M^*)}{(s - p_1^*)(s - p_2^*) \cdots (s - p_N^*)}.$$

Aplicando la propiedad:

$$\frac{(s - c_1)(s - c_2) \cdots (s - c_M)}{(s - p_1)(s - p_2) \cdots (s - p_N)} = \frac{(s - c_1^*)(s - c_2^*) \cdots (s - c_M^*)}{(s - p_1^*)(s - p_2^*) \cdots (s - p_N^*)}.$$

Existen dos posibilidades:

- Que los polos (o los ceros) sean reales, con lo que

$$(s - p_1) = (s - p_1^*)$$

- Que los polos (o los ceros) sean complejos. Para que se cumpla la igualdad, han de aparecer en pares conjugados:

$$(s - p_2) = (s - p_1^*)$$

Por lo tanto, si un polo (o cero) es real, puede ser simple. Si un polo (o un cero) es complejo, ha de aparecer también su conjugado.

- (b) Es sencillo ver que $N = M$, además de que $a_N = b_M$.
- (c) En caso de existir todos los coeficientes, debe cumplirse que $a_0 = b_0$. En caso de faltar coeficientes, los coeficientes de menor grado deben ser iguales y del mismo orden.
- (d) La transformada de Laplace de $h(t)$ será de la forma

$$H(s) = K \frac{(s - c_1)(s - c_2) \cdots (s - c_M)}{(s - p_1)(s - p_2) \cdots (s - p_N)},$$

con K una constante. De acuerdo con las indicaciones:

- Por ser $h(t)$ real, los polos y ceros de $H(s)$ han de ser conjugados.
- $\lim_{s \rightarrow \infty} H(s) = 2$. Indica que tiene el mismo número de ceros que de polos. Además $K = 2$.
- Al tener dos ceros, tiene también 2 polos.

Por lo tanto, $H(s)$ tendrá dos ceros y dos polos conjugados:

$$H(s) = 2 \frac{(s + 1 + 0.5j)(s + 1 - 0.5j)}{(s - 2 - j)(s - 2 + j)}.$$

Por ser causal, su ROC será $\Re\{s\} > 2$.

Calculamos ahora su transformada inversa. Para ello, hay que tener en cuenta que el grado del numerador y del denominador es el mismo. Antes de hacer cualquier expansión en fracciones simples habrá que reducir el grado. De este modo:

$$\begin{aligned} H(s) &= \frac{2s^2 + 4s + 2.5}{s^2 - 4s + 5} \\ &= 2 + \frac{12s - 7.5}{s^2 - 4s + 5} \\ &= 2 + 12 \frac{s - 2}{(s - 2)^2 + 1} + \frac{16.5}{(s - 2)^2 + 1} \\ h(t) &= 2\delta(t) + e^{2t} [12 \cos t + 16.5 \sin t] u(t) \end{aligned}$$